



| | | HLD60 (内部ローラガイドタイプ) | | | | L70 | | VL-CT | | | | | |
|----------------|--------|---|--------------------|--------------------|--------------------|--|--------------------|--|--------------------|---------------------|--------------------|--------------------|--------------------|
| アクチュエータタイプ | | スライダ | | | | スライダ | | シリンダ | | | | | |
| 駆動方式 | | ハーモニックベルト | | | | ボールねじ | | ボールねじ | | | | | |
| 標準ストローク長 | mm | 100 - 600 mm (50 mm 単位) | | | | 50 - 600 mm (50 mm 単位) | | VL-CT35 : 50 - 150 mm (50 mm 単位) | | | | | |
| | | 600 - 1000 mm (100 mm 単位) | | | | | | VL-CT45 : 50 - 200 mm (50 mm 単位) | | | | | |
| | | 1000 - 2200 mm (200 mm 単位) | | | | | | VL-CT55 : 50 - 300 mm (50 mm 単位) | | | | | |
| 一方向繰返し位置決め | μm | <20 | | | | 3 | | 20 | | | | | |
| 両方向繰返し位置決め | μm | 60 - 180 | | | | 16 | | 40 | | | | | |
| 精度 | mm/mm | 0.5 / 300 | | | | 0.21 / 300 | | 0.21 / 300 | | | | | |
| 移動量/回転 | mm/rev | 2.5 | 5 | 10 | 12.5 | 5 | 10 | 6 | | 12 | | | |
| 最大リニア速度 | mm/sec | 200 ⁽¹⁾ | 391 ⁽¹⁾ | 782 ⁽¹⁾ | 977 ⁽¹⁾ | 350 ⁽⁴⁾ | 910 ⁽⁴⁾ | 500 ⁽⁴⁾ | | 1000 ⁽⁴⁾ | | | |
| 連続推力 | N | 450 ⁽²⁾ | 420 ⁽²⁾ | 185 ⁽²⁾ | 135 ⁽²⁾ | 587 ⁽⁵⁾ | 294 ⁽⁵⁾ | ブリー減速 | | | | | |
| | | | | | | | | 1:1 ⁽⁵⁾ | 2:1 ⁽⁵⁾ | 3:1 ⁽⁶⁾ | 1:1 ⁽⁵⁾ | 2:1 ⁽⁵⁾ | 3:1 ⁽⁶⁾ |
| 可搬質量 | kg | 45 | 42 | 18 | 13 | 25 | 20 | VL-CT35 | VL-CT45 | VL-CT55 | VL-CT35 | VL-CT45 | VL-CT55 |
| | | | | | | | | 7 | 7 | 27.5 | 5.6 | 5.6 | 22 |
| | | 許容負荷モーメント, ダイナミック ⁽³⁾ , (静止) | | | | 許容負荷モーメント, ダイナミック ⁽⁷⁾ , (静止) | | | | | | | |
| 許容負荷モーメント, M.a | Nm | 1.0 (2.4) | 0.80 (2.4) | 0.6 (2.4) | 0.55 (2.4) | 5 (20) | | 0 | | | | | |
| 許容負荷モーメント, M.b | Nm | 3.2 (8) | 2.5 (8) | 2.0 (8) | 1.9 (8) | 5 (20) | | 0 | | | | | |
| 許容負荷モーメント, M.c | Nm | 3.2 (12) | 2.5 (12) | 2.0 (12) | 1.9 (12) | 5 (20) | | 0 | | | | | |
| 全長 | mm | ストローク + 332 | | | | ストローク + 182.5 + モータ | | VL-CT35 : ストローク + 244.9 + モータ | | | | | |
| | | ストローク + 332 | | | | | | VL-CT45 : ストローク + 251.4 + モータ | | | | | |
| | | ストローク + 332 | | | | | | VL-CT55 : ストローク + 274.9 + モータ | | | | | |
| オーバートラベル | mm | 25 | | | | 24.5 | | なし | | | | | |
| 質量 | kg | 2.3 + 0.0031*(ストローク, mm) + (モータ質量, kg) | | | | 1.29 + 0.00414*(ストローク, mm) + (モータ質量, kg) | | VL-CT35 : 1.1667 + 0.003*(ストローク, mm) + (モータ質量, kg) | | | | | |
| | | | | | | | | VL-CT45 : 1.45 + 0.0052*(ストローク, mm) + (モータ質量, kg) | | | | | |
| | | | | | | | | VL-CT55 : 1.94 + 0.0075*(ストローク, mm) + (モータ質量, kg) | | | | | |

注意：正式な型番につきましては、www.animatics.com よりご確認ください。

⁽¹⁾ 無負荷時 SM23165DT @ 4200RPM (48VDC) に基づきます。詳細につきましては、上記ウェブサイトのスラストカーブをご確認ください。

⁽²⁾ SM23165DT @ 3600 RPM(48VDC) に基づきます。詳細につきましては、上記ウェブサイトのスラストカーブをご確認ください。

⁽³⁾ 使用可能期待寿命 15000 時間 @ 75/150/300 & 375mm/s (1800 RPM) に基づきます。1800 RPM：潤滑油を定期的に差し、負荷をかけた平均速度です。

⁽⁴⁾ 弊社ウェブサイトにて、ボールネジ限界速度よりご確認ください。

⁽⁵⁾ SM23165DT @ 2000 RPM(48VDC) に基づきます。詳細は、上記ウェブサイトのスラストカーブをご確認ください。

⁽⁶⁾ SM23165DT を使用した VL-CT55 に基づきます。VL-CT35/45 の最大推力は 565N です。

⁽⁷⁾ 使用可能期待寿命 15000 時間 @ 167mm/s & 333 mm/s (2000 RPM) に基づきます。2000 RPM: L70 と XL100 に定期的に潤滑油を差し負荷をかけた平均値です。

⁽⁸⁾ 使用可能期待寿命 15000 時間 @ 200 mm/s & 400mm/s (2000 RPM) に基づきます。2000 RPM: VL シリーズ に定期的に潤滑油を差し負荷をかけた平均値です。