

SmartMotor™

Ethernet 通信対応 一体型サーボシステム

EtherCAT®

EtherNet/IP™

PROFI
NET®

"Ethernet 通信で
スマートモータを
制御したい。"

"ドライバー一体型で
装置や制御盤を
小さく、シンプル
にしたい。"

"配線数を少なくし
たい。"



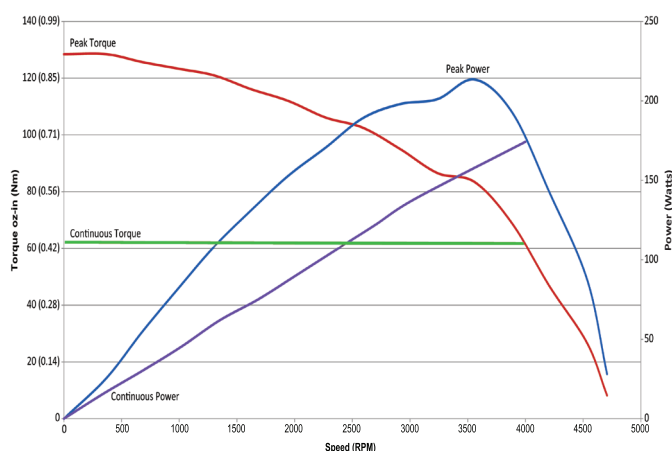
SmartMotor™ Class 6 シリーズ

SmartMotor™ Class 6 の主な特徴

- Ethernet 通信対応 : EtherCAT®, EtherNet/IP®, PROFINET®
- サーボドライバ一体による省スペース化
- デュアル Ethernet ポートによる省配線化
- オンボード入力 7 点を使用することによる省配線化
 - オーバートラベルリミット・センサー入力に使用可
 - アナログ入力に使用可
- 内蔵コントローラにプログラムを書き込み分散制御が可能
 - 原点復帰プログラム
 - モーションプログラム

SM23166MT-EXX サーボモータバージョン

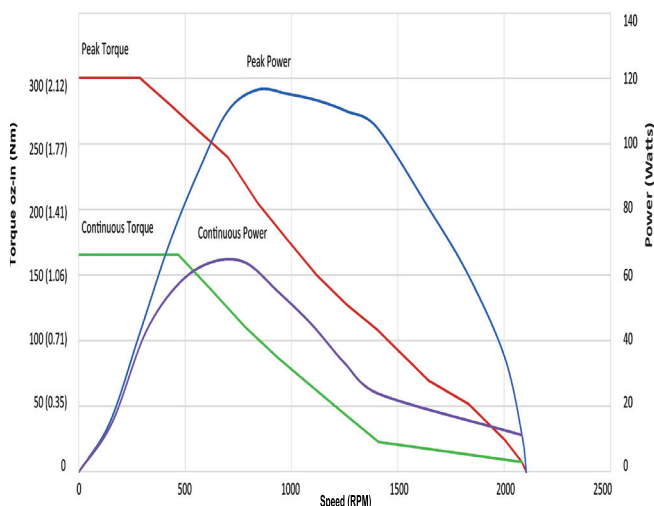
SmartMotor™ シリーズ	SM23166MT-EXX
連続トルク @ 48 volts	0.48 N-m
ピークトルク	0.90 N-m
ノミナル連続出力	189 watts
ノミナルピーク出力	213 watts
無負荷速度	4,700 rpm
定電圧	9.08 V/kRPM
巻線抵抗	0.7 Ohms
エンコーダ分解能	4,000 counts/rev
ロータイナーシャ	7.27 10 ⁻⁶ kg-m ²
質量	0.77 kg
軸径	9.53 mm
ラジアル荷重 (軸)	6.80 kg
アキシャル荷重 (軸)	1.36 kg



48VDC 電源使用時

SM23216MH-EXX ハイブリッドバージョン

SmartMotor™ シリーズ	SM23216MH-EXX
連続トルク @ 48 volts	1.17 N-m
ピークトルク	2.12 N-m
ノミナル連続出力	60 watts
ノミナルピーク出力	115 watts
無負荷速度	2,250 rpm
エンコーダ分解能	4,000 counts/rev
ロータイナーシャ	4.59 10 ⁻⁵ kg-m ²
質量	1.27 kg
軸径	9.53 mm
ラジアル荷重 (軸)	7.65 kg
アキシャル荷重 (軸)	1.53 kg



48VDC 電源使用時

最大温度: +85°C (基盤), +130°C (巻線)
推奨周囲温度範囲: 0°C ~ +50°C
保存温度範囲: -10°C ~ +85°C
湿度: 最大 90% (結露なきこと)